

Sensores de Proximidad Fotoeléctricos

SERIE ER

Sensores 



www.lmindustrial.com.ar

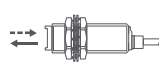
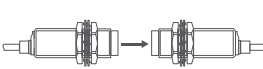
info@lmindustrial.com.ar

11 3180 9499

CARACTERÍSTICAS

- Tipo cilíndrico (Ø18mm) de fácil instalación.
- Protección de cortocircuito y de polaridad inversa.
- Económico y estable.



CÓDIGO									
Tipo de Detección	Apariencia	Distancia de Detección	Modo de Operación	Modelo					
				Carcasa de ABS		Carcasa Metálica		Carcasa Metálica con Conector	
				Salida NPN	Salida PNP	Salida NPN	Salida PNP	Salida NPN	Salida PNP
Reflexión Difusa		30 cm	Light ON	ER18 - DS30C1	ER18 - DS30B1	ER18M - DS30C1	ER18M - DS30B1	ERC18M - DS30C1	ERC18M - DS30B1
			Dark ON	ER18 - DS30C2	ER18 - DS30B2	ER18M - DS30C2	ER18M - DS30B2	ERC18M - DS30C2	ERC18M - DS30B2
Tipo Barrera		5 m	Light ON	ER18 - 5C1	ER18 - 5B1	ER18M - 5C1	ER18M - 5B1	ERC18M - 5C1	ERC18M - 5B1
			Dark ON	ER18 - 5C2	ER18 - 5B2	ER18M - 5C2	ER18M - 5B2	ERC18M - 5C2	ERC18M - 5B2

ESPECIFICACIONES:

Modelo	Reflexión Difusa				Tipo Barrera		
	Salida NPN	ER18 - DS30C1 ER18 - DS30C2	ER18M - DS30C1 ER18M - DS30C2	ERC18M - DS30C1 ERC18M - DS30C2	ER18 - 5C1 ER18 - 5C2	ER18M - 5C1 ER18M - 5C2	ERC18M - 5C1 ERC18M - 5C2
	Salida PNP	ER18 - DS30B1 ER18 - DS30B2	ER18M - DS30B1 ER18M - DS30B2	ERC18M - DS30B1 ERC18M - DS30B2	ER18 - 5B1 ER18 - 5B2	ER18M - 5B1 ER18M - 5B2	ERC18M - 5B1 ERC18M - 5B2
Distancia de Detección	0 a 30 cm				0 a 5 m		
Material a Detectar	Transparente, traslucido, material opaco				Material opaco de al menos 15mm de diámetro		
Histéresis	Max. 20% de la distancia de detección						
Alimentación	10-30VDC						
Consumo de Corriente	Max. 15mA						
Tiempo de Respuesta	Max. 1ms						
Salida de Control	NPN (PNP) Salida de Colector Abierto Max. 200mA						
Voltaje Residual	Max. 1.5V						
Circuito de Protección	Protección de cortocircuito, Protección de Polaridad Inversa.						
Resistencia de Aislamiento	Min. 20MΩ (500VDC)						
Resistencia Dieléctrica	1500 VAC 50/60 Hz por 1 minuto						
Iluminación Ambiente	Luz Solar: Max. 10000 lx, Lámpara Incandescente: Max. 3000 lx						
Temperatura de Operación	-20 a +60°C (sin congelación)						
Humedad Ambiente	35 a 85% RH						
Protección Ambiental	IP64				IP66		

DIMENSIONES

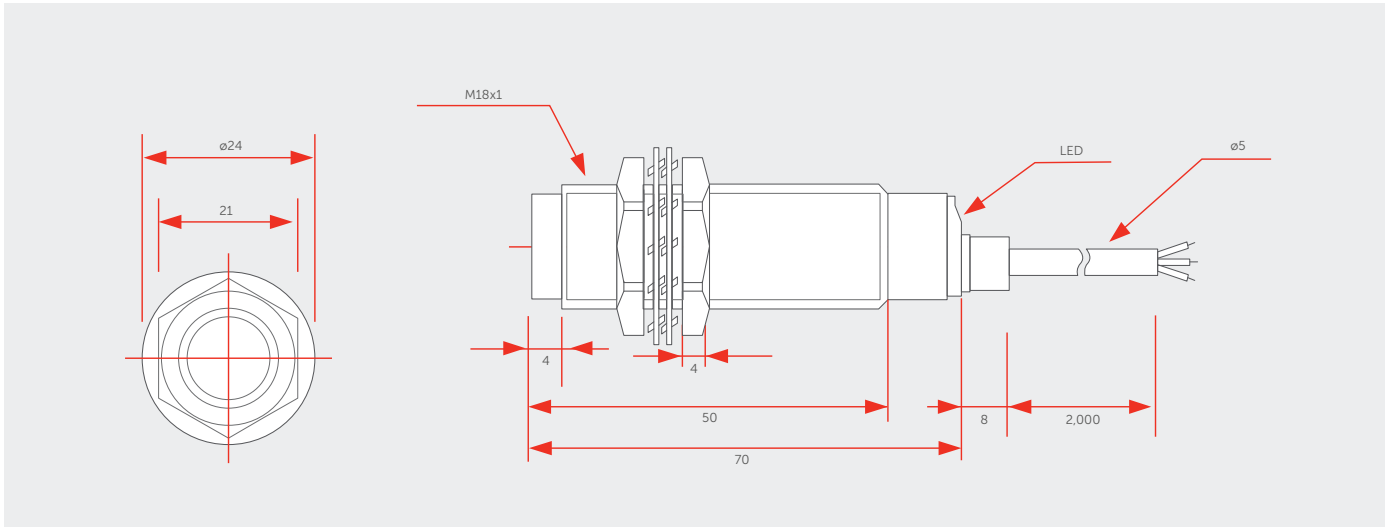


DIAGRAMA DE SALIDA DE CONTROL

Salida colector abierto NPN		Salida colector abierto PNP		Circuito Emisor	
Circuito de Sensor Fotoeléctrico	Conexión	Circuito de Sensor Fotoeléctrico	Conexión	Circuito de Sensor Fotoeléctrico	Conexión
	(Marrón) +V (Negro) Salida Max. 200mA+ 10-30VDC (Azul) 0V		(Marrón) +V 棕 39V Max. 200mA+ 10-30VDC (Negro) Salida 黑 (Azul) 0V 蓝 Carga		(Marrón) +V 棕 10-30VDC (Azul) 0V 蓝

MODO DE OPERACIÓN

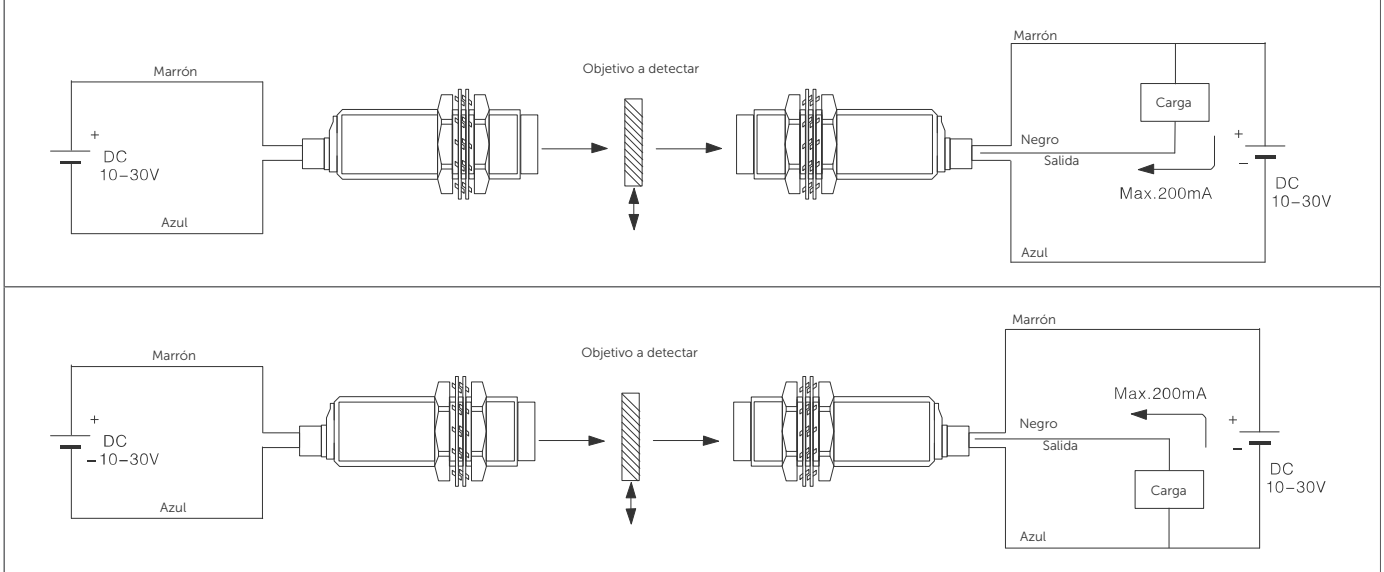
Activación por Luz		Activación por Oscuridad	
Receptor <input type="checkbox"/> Recibe Luz <input type="checkbox"/> Luz Interrumpida		Receptor <input type="checkbox"/> Recibe Luz <input type="checkbox"/> Luz Interrumpida	
LED Indicador <input type="checkbox"/> ON <input type="checkbox"/> OFF		LED Indicador <input type="checkbox"/> ON <input type="checkbox"/> OFF	
Salida TR <input type="checkbox"/> ON <input type="checkbox"/> OFF		Salida TR <input type="checkbox"/> ON <input type="checkbox"/> OFF	

CONEXIONES

SALIDA NPN	SALIDA PNP

CONEXIONES

Tipo barrera

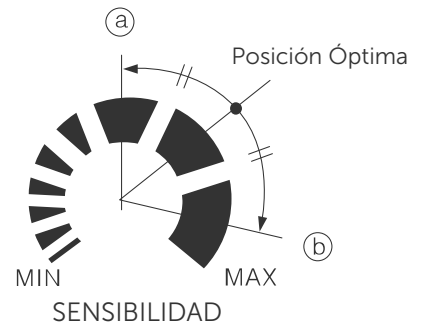


Instalación y ajuste de sensibilidad

Por favor alimentar al sensor después de instalar el emisor y el receptor uno frente al otro, y después ajustar el eje óptico y la sensibilidad con el procedimiento siguiente:

Reflexión difusa

1. Ubique el tornillo selector en el extremo izquierdo del rango, este es el punto mínimo.
2. Ubique el objetivo a detectar en la distancia deseada interrumpiendo el haz de luz, luego gire el tornillo selector desde el punto mínimo hacia la derecha hasta el punto A, punto donde el indicador se enciende.
3. Retire el objetivo fuera del área de detección, luego gire el tornillo a la derecha hasta el punto B, justo donde el indicador se encienda nuevamente, si el indicador no se enciende, el punto B será el punto máximo en el extremo derecho del rango de ajuste.
4. Ubique el tornillo en la mitad del rango definido entre los puntos A y B.



*La distancia de detección está definida en la tabla de especificaciones técnicas.

Tipo Barrera

1. Alimente el sensor después de ubicar el emisor y receptor uno frente al otro.
2. Ubique el receptor en una posición fija donde el indicador esté encendido y ajuste la posición del emisor de derecha a izquierda, arriba a abajo.
3. Fije fuertemente ambas unidades y compruebe que detectan el objetivo.

